

Introducción al uso de sistemas de protección sísmica

Diseño de estructuras equipadas con disipadores histeréticos

MI. José Ernesto García Mora Pinto







Temario

Sesión 1: Sesión teórica

- Conceptos fundamentales
- Parámetros de diseño CRP
- Caracteristicas de disipación
- Recomendaciones de configuración de CRP
- Normas Técnicas Complementarias CDMX Sismo 2023
- Metodología de prediseño

n uración de CRP entarias CDMX Sismo 2023



Conceptos fundamentales





¿Qué es un disipador de energía?



Amortiguadores de carro



Instalación eléctrica





Objetivos de la instalación de disipadores





Reducción de **costos** totales en la estructura Mejorar el **comportamiento** estructural Análisis y diseño más detallado del proyecto para una mayor **certidumbre** Mayor **seguridad** y **confort** para el usuario









Disipadores Activados por desplazamiento

Tipos principales:

- Disipadores Metálicos \bullet Comportamiento histerético de los metales deformados plásticamente
- Disipadores de fricción \bullet Fricción en la interface de dos cuerpos solidos







Desplazamiento (mm)







- Contraviento/Contraventeo lacksquare
- Dispositivo histerético \bullet
- Disipador de energía \bullet
- **Fusible estructural** \bullet

¿Qué es un Contraviento restringido a pandeo (CRP)?







Disipador histerético tipo CRP

Funda

























Pruebas experimentales en México, UNAM (2018)



Desplazamiento axial, mm

DAMPO









El disipador Dampo 1505 es un disipador tipo histerético ligero, conformado por un arreglo de placas que le permite acomodar desplazamientos muy grandes y de manera estable













DAMPO





Validación adicional en modelos computacionales











Colocación del disipador Dampo 1505















Colocación del disipador Dampo 1505











Parámetros de diseño de CRP





Parámetros de diseño



Rigidez del disipadorEsfuerzo de fluenciaLongitud del disipador K_{BRB} f_{ye} L_{BRB}

- Esfuerzo de fluencia esperado $f_{ye} = f_y * R_y$
- Cociente del esfuerzo de fluencia R_y
- R_y -> Depende del tipo de acero utilizado y el elemento fabricado (placa, perfil, tubo, etc.)
- Referencia de valores de R_y : NTC DCEA 2020 Tabla 12.1.1





Geometría del BRB



Área del núcleo Espesor de la placa

$$A_c = \frac{P_y}{f_{ye}}$$

Relación de anchos

 $B_e > B_c$

Ancho del núcleo

 $B_c = \frac{A_c}{t}$ t

Relación de longitudes

 $L_c + 2 * L_e = L_{BRB}$







Rigidez del BRB





La rigidez de un BRB se puede obtener como si fuera un resorte en serie (rigidez de extremos y de zona central)







Rigidez del BRB

P d_e

Compatibilidad de deformaciones

 $d = d_e + d_c + d_e$







$$\frac{1}{k_{BRB}} = \frac{1}{k_e} + \frac{1}{k_c} + \frac{1}{k_e}$$









$$fk = \frac{k_{BRB}}{k'} \qquad \qquad k_{BRB} = k' * fk$$

1.1 < fk < 1.5

Se busca calcular la rigidez con un método más sencillo usando el factor fk

$$k' = \frac{EA_c}{L} \qquad \qquad k_{BRB} = \frac{EA_c}{L} * fk$$

fk = 1.3







Desplazamiento de fluencia y ductilidad



Desplazamiento de fluencia

$$u_y = \frac{P_y}{k_{BRB}}$$

Desplazamiento (mm)



Ductilidad esperada del BRB







 γ = Distorsión de entrepiso $\Delta_x = \gamma * H$; $L = \frac{H}{seno(\alpha)}$; $L_{BRB} \approx 0.8$



 $u = \Delta_x \cos(\alpha)$



*
$$\frac{H}{seno(\alpha)}$$
 $\mu = \frac{E * fk * \gamma}{0.8 * f_{ye}} * \cos(\alpha) * seno(\alpha)$





Fuerzas máximas en tensión y compresión



Desplazamiento (mm)

Fuerza última a tensión

Fuerza última a compresión

$$T_{max} = \omega F_{ye} A_c$$

 $P_{max} = \omega\beta F_{ye}A_c$

 T_{max}

40

Sobrerresistencia: Endurecimiento por deformación Fricción con la funda Efecto de Poisson

$$\omega = \frac{T_{max}}{P_y} > 1 \approx 1.3$$

$$\beta = \frac{P_{max}}{T_{max}} > 1 \approx 1.15$$

 ω = Factor de ajuste a tensión

 β = Factor de ajuste a compresión

$$P_y$$
 =Fuerza de fluencia







Propiedades de modelado



Desplazamiento (mm)

Para modelar numéricamente el comportamiento de los BRB, se utiliza el modelo de Bouc-Wen que utiliza los parámetros de $P_v y K_{BRB}$

Adicionalmente se calcula un parámetro que relaciona la rigidez postfluencia con la rigidez elástica.

Para realizar el ajuste se simplifica el comportamiento a un modelo bilineal conel método del FEMA 356

$$r = \frac{k_2}{k_1}$$







Comportamiento del sistema dual

























DAMPO







Comportamiento del sistema dual













Caracteristicas de disipación







Fuerza, t






































Protocolo de carga



ANSI/AISC 341-16

Tiempo (s)

• Protocolo de carga controlado por desplazamientos según lo recomienda el estándar







Ciclos de histeresis



Desplazamiento (mm)







Envolvente de ciclos histeréticos



Desplazamiento (mm)







Parámetros de fluencia



Desplazamiento (mm)







 Δ_{pi}^{-}

Energía acumulada Tiempo (s)

DAMPO





Ductilidad acumulada





DAMPO





Calibración de modelos numéricos



Parámetros principales de calibración:

- Valores de fuerza para la historia de desplazamiento
- Energía acumulada







Recomendaciones de configuración de CRP





Geometrías alargadas con posibilidad de pocos marcos reforzados









Crujías con ángulos de inclinación muy altos









Crujías con columnas con baja resistencia con disipadores de alta capacidad (La columna requerirá refuerzo)









Asimetría en la distribución en planta









Pisos sin elementos de resistencia lateral (Piso débil)







Debido a que su capacidad es casi simétrica, **no** es necesario que los BRB se coloquen alternadamente para que unos trabajen en tensión y otros en compresión.

Entre mayor sea la inclinación de un BRB será menos efectivo







Se recomienda que los contraventeos formen un ángulo θ comprendido entre 30 y 60 grados respecto a la horizontal (figura 12.3.10





Figura 12.3.10Configuraciones permitidas de contraventeos concéntricos restringidos contra el pandeo: a) en V; b)

Figura 12.3.10 de las NTC – DCEA 2020

en V invertida; c) y d), en diagonal sencilla; e) en X en dos niveles









Posible distribución de BRB



Eje A y E DAMPO









Mejor distribución de descarga la cimentación

Posible distribución de BRB

Eje 4 y 1

Eje A y E DAMPO









Posible distribución de BRB











Propuesta de ubicación en planta de *Dy4* BRB Posible distribución de BRB









BRB

Posible distribución de BRB



BRB









Posible distribución de BRB







Diafragmas rigidos

- Se debe verificar que los diafragmas de piso transmitan las fuerzas a los BRB.
- Cuidar la distribución de rigidez en planta para tener desplazamientos laterales constantes
- El diafragma de piso deberá RESISTIR demandas sísmicas.









Normas Técnicas Complementarias para diseño por sismo para la Ciudad de México





Tabla 1.1a Matriz de objetivos de diseño para estructuraciones convencionales ^[1]

| Intensided | | Niveles de Desempeño | | | | |
|-----------------------|-------------------------------|--|---|---|---|--|
| Intensidad | Periodo de | No Estructural | No Estructural Estructural | | | |
| Diseño ^[2] | Retorno ^[3] | Limitación de Daño ^[4] | Ocupación Inmediata [6] | Seguridad de Vida | Prevención de Colapso | |
| Frecuente | Mayor o igual que 20 años | Grupo B. Revisión de distorsiones ^[5] | No se permite | No se permite | No se permite | |
| Base de Diseño | Mayor o igual que 250 años | | Grupo A. Revisión de distorsiones y diseño por resistencia, Q = 1 [7] | Grupo B. Revisión de distorsiones y diseño por resistencia, Q > 1 ^[8] | No se permite | |
| Infrecuente | Mayor o igual que 475 años | | | 5) Grupo A. Revisión de distorsiones y diseño por resistencia, $Q > 1^{[8]}$ | Grupo B. Revisión optativa con evaluación basada en desempeño ^[9] | |

Tabla 3.1.1 Determinación de espectros de diseño para los objetivos de diseño contemplados por esta Norma [1]

| Intensidad | Niveles de Desempeño | | | | |
|-----------------------|---|---|--|---|--|
| Sísmica de | No Estructural Estructural | | | | |
| Diseño ^[2] | Limitación de Daño | Ocupación Inmediata | Seguridad de Vida | Prevención de Colapso | |
| Frecuente | Espectro elástico de S_a para intensidad sísmica base de diseño multiplicado por K_s ^[3] | | | | |
| Base de Diseño | | 4 y 6) Espectro elástico de Sa para intensidad sísmica base de diseño dividido por $R' = 0.75R (Q = 1)$ ^[4] | Espectro elástico de Sa para intensidad sísmica base de diseño dividido por Q' (Q > 1) y R' = R^[5] | | |
| Infrecuente | | 7) Espectro elástico de S_a para intensidad sísmica infrecuente ^[6] | 5) Espectro elástico de S_a para intensidad sísmica infrecuente dividido por $Q'(Q > 1)$ y $R' = R^{[5]}$ | Evaluación basada en desempeño con acelerogramas ^[7] | |



| · | | · · · · | ×. | | |
|--|------------|--|-----|-------|---|
| Estructuración | Ductilidad | Condición | Q | γsv | γοι |
| | Alta | Muros de placa de acero rellena de concreto de ductilidad alta | 4.0 | 0.020 | 0.0050 |
| | Alta | Muros compuestos de ductilidad alta | 4.0 | 0.020 | 0.0050 |
| vi) Sistema dual [a], [b] formado por | Alta | Muros de placa de acero de ductilidad alta | 4.0 | 0.020 | 0.0050 |
| marcos compuestos y muros [2], [4] | Alta | Muros de concreto reforzado de ductilidad alta | 4.0 | 0.020 | 0.0050 |
| | Media | Muros de concreto reforzado de ductilidad media | 3.0 | 0.015 | 0.0050 |
| | Baja | Muros de concreto reforzado de ductilidad baja | 2.0 | 0.010 | 0.0050 |
| vii) Columnas de acero compactas en voladizo, sin o con relleno de concreto | Baja | Columnas de ductilidad baja | 1.5 | 0.009 | 0.0075 |
| viii) Sistema suspendido soportado por un núcleo de acero formado por muros o marcos | Media | Con marcos o muros de placa de acero de ductilidad alta | 3.0 | 0.015 | 0.0050 |
| ix) Marcos exteriores y columnas | Media | Marcos exteriores de ductilidad media | 3.0 | 0.020 | 0.0075 |
| interiores interconectados por diafragmas horizontales rígidos ^[6] | Baja | Marcos exteriores de ductilidad baja | 2.0 | 0.015 | 0.0075 |
| x) Sistema <i>Diagrid</i> | | | 1.0 | | V ^{SP} [7] |
| xi) Sistema con disipadores de energía ^{[8],} ^[9] | | | 1.0 | | γ ^{SP} ₀₁ ^[10] |
| xii) Sistema estructural con aislamiento sísmico | | | 1.0 | | $\gamma_{OI}^{SE[11]}$ |

Tabla 4.3.2 Factores de comportamiento sísmico y distorsiones límite para estructuras de acero y compuestas ^[1] (continuación)

- [8]se debe llevar a cabo conforme a lo indicado en el Capítulo 12.
- Para la evaluación y rehabilitación de estructuras de con contraventeos restringidos contra el pandeo se cumplirán los requisitos de la NTC-Evaluación y Rehabilitación. [9]
- En caso de sistemas que utilicen disipadores de energía, todo el sistema deberá diseñarse para satisfacer el nivel de desempeño de Ocupación Inmediata. El valor γ_{0I}^{SP} corresponde al valor γ_{0I} del [10] sistema primario indicado en la tabla 4.3.2 de conformidad con los criterios del Capítulo 12.

Los contraventeos restringidos contra el pandeo deben ser considerados como disipadores de energía, por lo que no podrán ser diseñados como contraventeos convencionales. Su análisis y diseño





SISTEMAS ESTRUCTURALES CON DISIPADORES DE ENERGÍA 12.

12.1 General

Este Capítulo debe aplicarse al diseño sísmico de edificios con disipadores de energía; se incluyen en esa acepción las naves industriales y las obras fabriles con estructuración similar a la de los edificios.

12.1.1 Propósito y alcance

De acuerdo con lo indicado en la tabla 12.1.1, los requisitos de esta Norma tienen como propósito obtener una estructura con disipadores de energía que exhiba un comportamiento adecuado tal que satisfaga el siguiente objetivo de diseño:

a) Β.

Además de cumplir con lo especificado en este Capítulo, el diseño de un sistema estructural con disipadores de energía debe contar con aprobación del Instituto, y debe cumplir con las disposiciones de la NTC-Revisión en lo referente a la revisión del proyecto estructural.

| Tabla 12.1.1 Matriz de objetivos de diseño para esti deturas con disipadores de energia | | | | | |
|---|-------------------------------------|--|----------------------|--------------------------|--|
| | Niveles de Desempeño ^[1] | | | | |
| Intensidad Sísmica | No Estructural | Est | ructural | | |
| de Diseño ^[1] | Limitación de Daño | Ocupación Inmediata | Seguridad de Vida | Prevención de Colapso | |
| Frecuente | | | | | |
| Base de Diseño | | 6) Estructuras con disipadores de energía. Revisión de distorsiones y diseño por resistencia (Q = 1) | | | |
| Infrecuente | | | | | |

Tabla 12-1-1 Matriz de objetivos de diseño nara estructuras con disinadores de energía

^[1] De acuerdo con lo indicado en 1.1 y la tabla 1.1a.

Para la intensidad sísmica base de diseño, se limite la respuesta de los elementos estructurales del sistema primario de tal manera que satisfaga el nivel de desempeño de Ocupación Inmediata. Los disipadores de energía deben diseñarse y fabricarse para permanecer con daño controlado de acuerdo con los criterios establecidos en el Apéndice



12.1.2.5 Acciones mínimas de diseño

Independientemente de si el edificio pueda analizarse, de acuerdo con 12.2.1, con el método estático, debe llevarse a cabo un análisis estático en conformidad con lo indicado en 12.2.1.1 para establecer las acciones mínimas de diseño que se indican en la tabla 12.1.2.

| Fabla 12.1.2 Acciones mínimas de diseño | o y distorsiones l | límite para sistemas (| estruct |
|---|--------------------|------------------------|---------|
|---|--------------------|------------------------|---------|

| Dauána da Diasão | Análisis | Análisis Modal Espectral Estructura Regular ^[1] Irregular ^[1] | | Análisis Dinámico Paso a Paso | | |
|---------------------|--------------------------------|---|-----------------|--------------------------------------|--|--|
| Parametro de Diseno | Estático | | | Estructura Regular ^[1] | Estructura Irregular ^[1] | |
| Cortante basal | V _{bD} ^[2] | 0.8 V _{bD} | V _{bD} | 0.6 V _{bD} | 0.8 V _{bD} | |
| Distorsión límite | <i>γοι</i> ^[3] | 1.1 γ <i>οι</i> | γοι | 1.5 γοι | 1.2 γοι | |

^[1] Conforme a lo indicado en 12.1.3.3.1

12.1.3.3.1 Acciones de diseño

La estimación de las acciones de diseño sobre el sistema estructural con disipadores debe considerar la regularidad estructural. El sistema estructural se clasifica como regular o irregular de acuerdo con 2.2. Con fines de diseño de una estructura con disipadores de energía, un sistema estructural fuertemente irregular se considera como irregular.

Los elementos estructurales que componen un sistema estructural con disipadores de energía deberán diseñarse para las acciones de diseño obtenidas con el método de análisis estructural que aplique según 12.2.1, bajo la consideración de las acciones mínimas de diseño indicadas en la tabla 12.1.2 y las combinaciones de carga indicadas en 12.1.2.4.

turales con disipadores de energía

Nota: Se considera como irregular las estructuras irregulares y muy Irregulares. La distorsión límite se toma de las Tablas 4.3.1 y 4.3.2



12.2.2.2 *Desplazamientos y distorsiones*

Para la revisión del nivel de desempeño de Ocupación Inmediata, se revisará de acuerdo con lo indicado 12.1.3.3.3 las distorsiones obtenidas con las fuerzas laterales calculadas conforme a 12.2.2.3.

12.2.2.3 Cortante basal y fuerzas laterales

El sistema estructural debe diseñarse para resistir un cortante basal Vbp igual a:

$$V_{bD} = \frac{S_a(T, Q = 1, \zeta = \zeta_a)}{R'} W_0 \ge k_a \frac{S_a(T, Q = 1, \zeta = 0.05)}{R'} W_0$$
(12.2.1)

donde $S_a(T, Q = 1, \zeta = \zeta_e)$ es la ordenada espectral elástica de seudo-aceleración que se obtiene para el amortiguamiento equivalente ζ_e de acuerdo con 3.1, $S_a(T, Q = 1, \zeta = 0.05)$ es la ordenada espectral elástica de seudo-aceleración que se obtiene para un amortiguamiento de 0.05 de acuerdo con la misma sección, k_d es igual a 0.5 para el caso de disipadores con comportamiento lineal, e igual a 0.3 para el caso de disipadores con comportamiento no lineal, R' el factor de reducción por sobre-resistencia que se obtiene de acuerdo con 3.3, y Wo es el peso total del edificio al nivel del desplante. El valor de Zo se establece, bajo la consideración de la contribución de todos los disipadores de energía, por medio de ponderar el amortiguamiento determinado para cada disipador para los desplazamientos laterales de diseño, en función de la rigidez secante del disipador correspondiente a ese desplazamiento. En caso de disipadores que no exhiban rigidez, la ponderación se hace en función de la fuerza máxima que desarrollan.

έ,

Fracción equivalente de amortiguamiento que exhibe un disipador de energía para un desplazamiento lateral de interés. Se calcula como:

 $\zeta_e = \frac{2\pi}{\pi K_e (d^+ - d^-)^2}$

donde d es el desplazamiento que desarrolla el disipador; d⁺ y d⁻ son, respectivamente, los valores máximo y mínimo del desplazamiento en el ciclo de carga; K, es la rigidez efectiva del disipador; y H es la energía disipada en el ciclo histerético delimitado por los desplazamientos d⁺ y d⁻.



12.2.1 Selección del procedimiento

12.2.1.1 Requisitos para análisis estático

Se podrá usar un análisis estático con fines de diseño cuando se cumpla con lo siguiente:

- a) La superestructura cumple con los requisitos de altura de 6.2
- b) La respuesta del sistema estructural total está dominada por su modo fundamental de vibrar
- c) El amortiguamiento equivalente del modo fundamental de vibrar en la dirección de interés no es mayor que 0.30
- d) La estructura es regular según lo indicado en 12.1.3.3.1.

Comentario: Aunque el método estático no sea aplicable en todos los casos para establecer las acciones de diseño del sistema estructural con disipadores de energía, debe llevarse a cabo ya que, con base en él se establecen, de acuerdo con lo indicado en la tabla 12.1.2, valores mínimos para las acciones de diseño.

12.2.1.2 Requisitos para análisis modal espectral

Se podrá analizar la estructura equipada con disipadores, con fines de establecer las acciones de diseño, con el análisis dinámico modal espectral de 7.2 cuando se cumpla con los requisitos c) y d) indicados en 12.2.1.1.

12.2.1.3 Requisitos para análisis dinámico paso a paso

Se podrá analizar cualquier sistema estructural con disipadores de energía con fines de diseño con los métodos de análisis dinámico paso a paso de 7.3 y 7.4. Independientemente del método usado con fines de diseño, se deberá revisar el sistema estructural con una evaluación basada en desempeño de acuerdo con el Capítulo 14.

12.2.4 Análisis dinámico paso a paso

Independientemente del tipo de análisis que se utilice durante la etapa de diseño, siempre deben llevarse a cabo análisis dinámicos paso a paso de acuerdo con lo indicado en 7.3 y 7.4, para verificar el sistema estructural con disipadores de energía de acuerdo con lo indicado en el Capítulo 14. La evaluación basada en desempeño deberá hacerse para la intensidad sísmica base de diseño.

fundamental de vibrar la dirección de interés no es mayor que 0.30



12.1.3.2.1 Propiedades Mecánicas

Los disipadores de energía deben cumplir los requisitos especificados en este Capítulo, y fabricarse de acuerdo con lo indicado en el Apéndice B. Las propiedades mecánicas usadas para modelar los disipadores de energía con fines de análisis deben verificarse con pruebas experimentales de acuerdo con lo indicado en dicho Apéndice.

Conforme a lo indicado en el Apéndice B, se requiere que la capacidad última de deformación de los disipadores de energía sea mayor en 20 por ciento que la requerida por los análisis, y que estos sean capaces de resistir las fuerzas internas que desarrollen para esa condición combinadas con aquellas que resulten de acciones diferentes al sismo que puedan afectar el comportamiento del dispositivo.

Para la revisión de la capacidad resistente de disipadores dependientes del desplazamiento y del sistema primario, deberán considerarse la mayor y menor fuerza sísmica de las que resulten de las siguientes tres condiciones:

- a) Las fuerzas internas máxima y mínima en los disipadores estimadas con los análisis para la intensidad sísmica base de diseño
- por los análisis
- c) La fuerza que desarrolla el disipador, estimada con una envolvente de comportamiento establecida de acuerdo con ciento.

La fuerza que desarrolla el disipador, estimada con una envolvente de comportamiento establecida de acuerdo con sus propiedades estructurales esperadas, para una deformación que sea mayor en 20 por ciento que la requerida

sus propiedades estructurales esperadas, para la deformación requerida por los análisis incrementada en 20 por



APÉNDICE B. PROPIEDADES Y CONTROL DE CALIDAD DE DISIPADORES DE ENERGÍA

B.1 Propósito y alcance

Este Apéndice plantea requerimientos para asegurar el buen comportamiento en campo y un adecuado control de calidad durante la fabricación de los disipadores de energía. Se incluyen reglas generales de diseño, así como características requeridas de los materiales con que se fabrican, y requisitos funcionales y procedimientos de ensayo. Se definen objetivos de desempeño y procedimientos para su verificación.

El/la Proyectista debe indicar en las Especificaciones de Diseño la información técnica relevante en cuanto a las propiedades estructurales requeridas para los disipadores de energía y los materiales con que se fabrican, los ensayos requeridos y las excepciones o complementos que deban considerarse en relación con lo indicado en este Apéndice, el programa de inspección y mantenimiento de los dispositivos, y los intervalos de temperaturas de servicio y de diseño.

En el caso de disipadores de energía no cubiertos por este Apéndice, se deben establecer a satisfacción del Instituto requerimientos de ensayo y fabricación de manera clara y completa en las Especificaciones de Diseño. Asimismo, será posible usar para los tipos de disipadores de energía cubiertos por este Apéndice requerimientos de ensayo y fabricación diferentes a los aquí especificados, siempre y cuando queden establecidos de manera clara y completa, a satisfacción del Instituto, en las Especificaciones de Diseño.

Normas técnicas complementarias 2023 (Sismo)



Metodología de prediseño





Metodología de prediseño

Preliminary Design of Low-Rise Buildings Stiffened with Buckling-Restrained Braces by a Displacement-Based Approach

Amador Teran-Gilmore^{a)} and Neftali Virto-Cambray^{b)}

A displacement-based methodology for the preliminary design of a system of buckling-restrained braces is introduced. The methodology applies to the case of low-rise buildings, whose dynamic response is not significantly influenced by global flexural behavior or higher modes. The methodology is applied to the preliminary design of a five-story building located in the Lake Zone of Mexico City. From the evaluation of the global mechanical characteristics of the building and of its seismic performance when subjected to ground motions generated in that zone, it is concluded that the proposed methodology yields an adequate level of seismic design. [DOI: 10.1193/1.3054638]







Ejemplo de prediseño



| Datos iniciales del edificio | | | | | | | |
|--|----|-----|--------|------|---------|-----|--|
| Datos del edificio | | | | | | | |
| nero de pisos Altura del edificio Regularidad del edificio Altura de | | | | | entre | | |
| | 12 | H = | 39.7 m | Rg = | Regular | H = | |

| Geometría de la crujía tipo | | | | |
|------------------------------|------|-----|--|--|
| Entrepiso (H) | 3.20 | m | | |
| Ancho (B) | 3.25 | m | | |
| Longitud (L) | 4.6 | m | | |
| del BRB (L _{BRB}): | 3.6 | m | | |
| de inclinación (α.): | 0.78 | rad | | |

$$L_{BRB} \approx 0.8 * \frac{H}{seno(\alpha)}$$







Ductilidad esperada del BRB





 γ = Distorsión de entrepiso

$$\Delta_{x} = \gamma * H \quad ; \quad L = \frac{H}{seno(\alpha)} \quad ; \quad L_{BRB} \approx 0.8 * \frac{H}{seno(\alpha)} \qquad \mu = \frac{E * fk * \gamma}{0.8 * f_{ye}} * \cos(\alpha) * seno(\alpha)$$

$$fk = 1.44$$
 μ





 $u = \Delta_x \cos(\alpha)$

$$\frac{\Delta_{x}\cos(\alpha)}{\frac{A_{c}*f_{ye}}{\frac{EA_{c}}{L}*fk}} \quad \blacksquare \quad \mu = \frac{E*fk*\Delta_{x}\cos(\alpha)}{f_{ye}*L_{BRB}}$$

= 5.92





Según el número de pisos y regularidad en altura del sistema estructural, se asigna un valor de ductilidad global a la edificación:

| <i><i>μ</i>ατιστρατιτίασα</i> | | | | | |
|--------------------------------------|-----------------------------|-----------------|--|--|--|
| Número de | Factor Ductilidad | | | | |
| pisos | μ _{BRB} = 2 | $\mu_{BRB} = 6$ | | | |
| 5 | 1.0 | 1.1 | | | |
| 10 | 1.0 | 1.1 | | | |
| 20 | 1.1 | 1.2 | | | |
| 30 | 1.2 | 1.3 | | | |
| 40+ | 1.3 | 1.4 | | | |

 $\mu_{max} = \frac{\mu_{BRB}}{factor Ductilidad}$








$$=\theta_{prom} = \frac{\theta_{max}}{factor Distorsion}$$







La distorsión de entrepiso sirve para establecer el umbral de desplazamiento de azotea. Considere que el área del núcleo de las diagonales sigue la distribución en altura de cortantes de entrepiso:

| Área distribu | de diagonales ción de corta entrepiso | s <i>sigue</i> ntes de | |
|---------------|---|---------------------------|--|
| μ | factorDistorsion | | |
| | Regular | Irregular | |
| 1 | 1.2 | 1.5 | |
| 2+ | 1.2 | 1.5 | |

| Área de distribu | e diagonales <i>r</i> ción de corta entrepiso | ntes de |
|---------------------|---|-----------|
| μ | factorDistorsion | |
| | Regular | Irregular |
| 1 | 1.2 | 1.5 |
| 2+ | 1.5 | 2.0 |











Sismo de Diseño







Sismo de Diseño

 $factorMDOF = \frac{daz_{max}}{dax}$ d_{1GL}







Es necesario corregir el desplazamiento de azotea (sistema de varios grados de libertad) antes de entrar al espectro de desplazamientos (sistemas de un grado de libertad):

| Número de pisos | factorMD0F | | |
|-----------------|--------------|----------------|--|
| | μ = 1 | μ = 2 + | |
| 1 | 1.0 | 1.0 | |
| 2 | 1.2 | 1.1 | |
| 3 | 1.3 | 1.2 | |
| 5+ | 1.4 | 1.2 | |

$$d_{1GL} = 27$$

7.6 cm







Procesado de acelerogramas



DAMPO





Escalado de acelerogramas











Espectros de respuesta elástico











Espectros de respuesta a ductilidad constante











Espectros de respuesta a ductilidad constante con rigidez post-fluencia









Modelado de BRB

| | rty Name | BRB | 03.50/140_DAMPO | P-Delta P | arameters | | Modify/Show |
|---|---|--|---|--------------------|---------------|----------------|--------------------------|
| Link Type | | Plas | tic (Wen) 🗸 🗸 | Acceptan | ce Criteria | | Modify/Show |
| Link Proper | ink Property Notes Modify/Show Notes | | | | | None specified | |
| Total Mass an | d Weight | | | | | | |
| Mass | | 676.8 | 39 kg | Rota | tional Inerti | a 1 | 0 tonf |
| Weight | | 0.677 | 712 tonf | Rota | tional Inerti | a 2 | 0 tonf |
| | | | | Rota | tional Inerti | a 3 | 0 tonf |
| Factors for Lin | e and Are | a Springs | | | | | |
| Link/Suppo | ort Proper | ty is Defined | for This Length When Used in | a Line Spring Prop | erty | | 0.1 m |
| Link/Suppo | ort Proper | ty is Defined | for This Area When Used in an | Area Spring Prop | erty | | 0.1 m ² |
| Directional Pro | perties | | | | | | |
| Direction | Fixed | NonLinear | Properties | Direction | Fixed | NonLinea | r Properties |
| ✓ U1 | | | Modify/Show for U1 | 🗌 R1 | | | Modify/Show for R1 |
| U2 | | | Modify/Show for U2 | R2 | | | Modify/Show for R2 |
| 🗌 U3 | | | Modify/Show for U3 | 🗌 R3 | | | Modify/Show for R3 |
| | | | Fix All | Clear All | | | |
| | | | | Cical Ai | | | |
| | | | | | | | |
| Stiffness Optio | ns | | | Eff | ective Stiff | ness from Z | Zero, Else Nonlinear 💦 🚿 |
| Stiffness Optio Stiffness Us | ins sed for Lir | near and Moo | dal Load Cases | | | (1/0) | ` |
| Stiffness Optio Stiffness Us Stiffness Us | ins sed for Lii sed for St | near and Mor iffness-propo | dal Load Cases rtional Viscous Damping | Init | ial Stiffnes | s (KU) | |
| Stiffness Optio Stiffness Us Stiffness Us Stiffness-pr | ns sed for Li sed for St oportiona | near and Mo iffness-propo I Viscous Da | dal Load Cases rtional Viscous Damping mping Coefficient Modification F | Init actor | ial Stiffnes | s (NU) | 1 |

| Identification | |
|----------------------------|---------------------|
| Property Name | BRB 03.50/140_DAMPO |
| Direction | U1 |
| Туре | Plastic (Wen) |
| NonLinear | Yes |
| Linear Properties | |
| Effective Stiffness | 42.07531 tonf/mm |
| Effective Damping | 0 tonf-s/mm |
| Nonlinear Properties | |
| Stiffness | 42.07531 tonf/mm |
| Yield Strength | 154 tonf |
| Post Yield Stiffness Ratio | 0.016 |
| Yielding Exponent | 3 |
| | |
| | |
| | |
| OK | Canad |







Modelo numérico



 $T_1 = 0.92 \text{ s}$









i Gracias!

Engineering, technology & infrastructure.



55-29-55-57-59

ernesto.garcia@dampo.com.mx



www.dampo.com.mx



